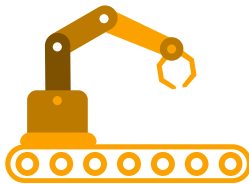




طراحی و ساخت چتر هوشمند



JPADS



تشریح و تعریف مسئله

❖ هدف

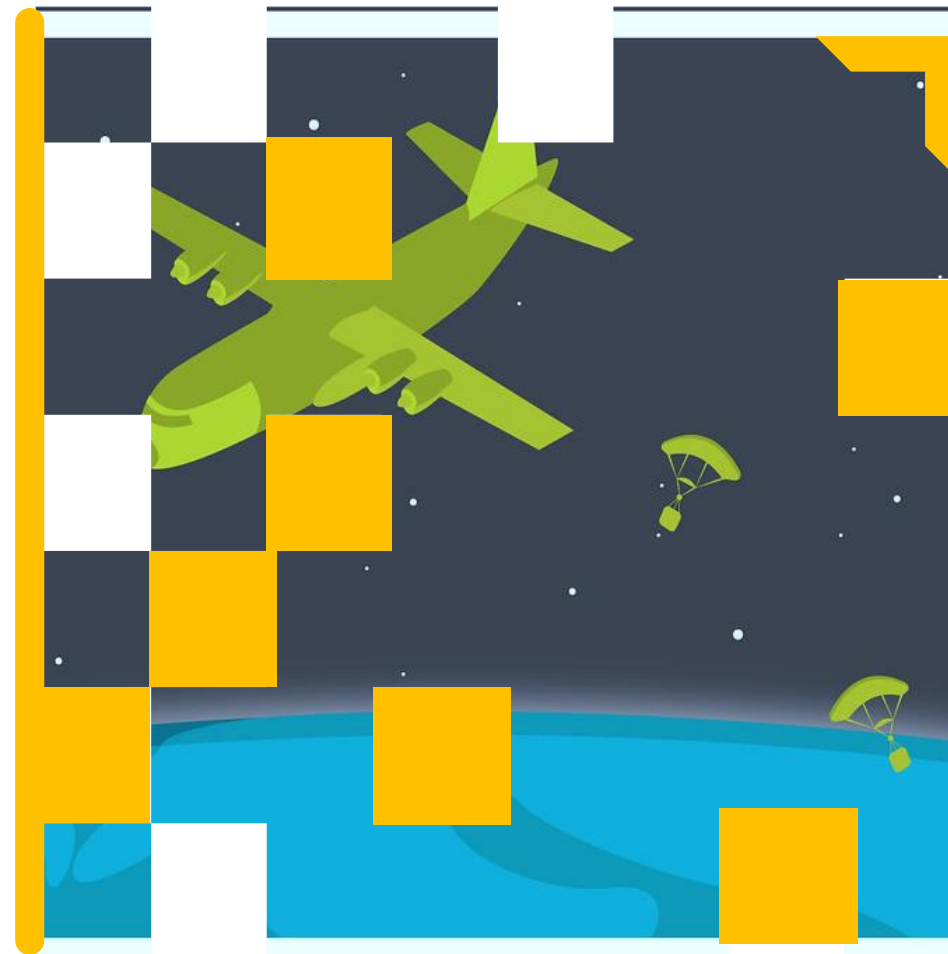
فرود تجهیزات کمکی در شرایط محیطی فاقد امکان فرود مستقیم هواپیما و هلیکوپتر

❖ مشکلات

تحويل اقلام در بحران‌های طبیعی و لزوم کمک‌های انسان دوستانه

عدم وجود پیش بینی‌های مناسب آب‌وهوا و الگوهای هواشناسی

و همچنین عدم وجود موقعیت‌یاب‌های دقیق



چرایی و دلیل مسئله



الزامات فنی

اخذ تاییدیه

تست‌های شبیه سازی و مدل کردن و در نهایت
تست‌های پروازی و تکرار آن‌ها

حداکثر ارتفاع رهاسازی: ۵۰۰ متر

قابلیت هدایت و کنترل از سطح زمین توسط ایستگاه

هدایت

حداکثر وزن رهاسازی چتر هوشمند با محموله:

۱۰ کیلوگرم

حداکثر سرعت باد محیطی:

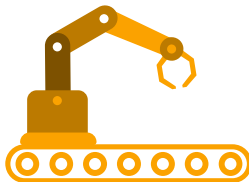
۷۰ کیلومتر بر ساعت

دقت محل فرود: ۵ متر

سرعت محموله در نقطه فرود: ۱,۵ متر بر ثانیه



ربات شناسایی و حمل مواد آلوده شیمیایی / میکروبی



REMOTEC Mk3 CALIBER