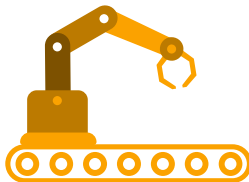




ربات زمینی با قابلیت پرتاب و کنترل از راه دور



Throwbot XT



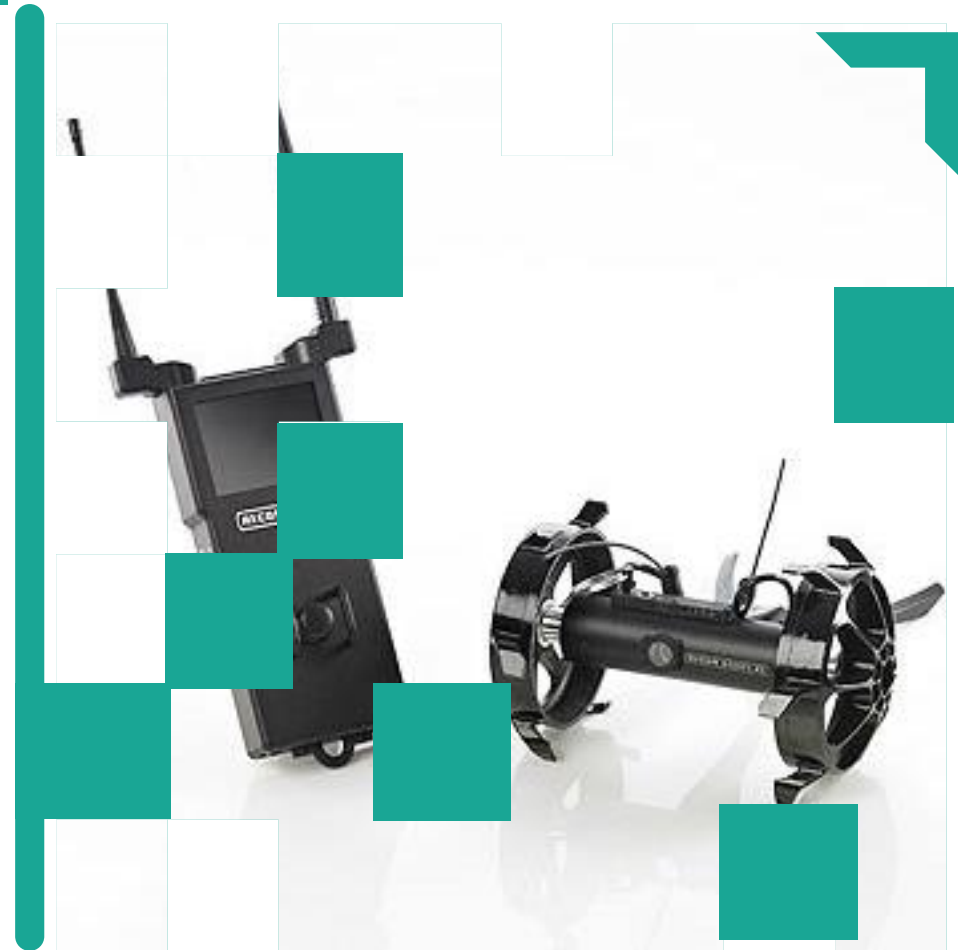
تشریح و تعریف مسئله

❖ هدف

ربات شناسایی بومی قابل پرتاب با قابلیت حمل آسان و مانورپذیری بالا
و ...

❖ مشکلات

عملیات در محیط‌های با خطر گازهای سمی، تشعشعات رادیواکتیو
و واردات فناوری‌های موردنیاز تا کنون



چرایی و دلیل مسئله



موانع و محدودیت‌های موجود



الزامات فنی

دارای دو دوربین (جلو و عقب)

ربات جهت شناسایی وسیع تر محیط

و ایستگاه زمینی پرتابل و سبک دارای صفحه نمایشگر

هدایت ربات

در فضای بسته تا برد: ۲۵ متر

و در فضای باز (خط دید مستقیم): ۱۰۰ متر

حرکت منظم در مسیر مستقیم (هر ۵ متر خط

مستقیم حداکثر ۳۰ سانتیمتر خطا)

ارسال تصویر واضح در محیط‌های نسبتاً تاریک (سیستم

مادون قرمز)

مدت زمان عملکردی:

۳۰ دقیقه برای زمین‌های هموار

ابعاد تقریبی،

طول * عرض * ارتفاع: ۲۴ * ۲۰ * ۱۰ سانتی متر

وزن تقریبی: ۹۰۰ گرم

سرعت: ۰/۴ متر بر ثانیه

مقاومت در برابر پرتاب افقی (زاویه ۳۰ درجه): ۱۵ متر

مقاومت در برابر سقوط از ارتفاع: ۵ متر